Dato: 2021.04.20
Tid: 14.30
Sted: Dragvoll, jordet øst for Sit Dragvoll trengingsenter.
Testmål: Test av ny løsning for å sende målinger fra drona.
Resultat: Alle tester utført, nesten uten problemer.

Drona

Component	**Part**
Flight controller	Holybro Kakute F7 Mini V2
Motor controller(ESC)	T-MOTOR CINEMATIC F30A 3-6S 4IN1 ESC BLHELI_32
Motor	4x FLYWOO ROBO RB 1204 ULTRALITE 5150KV
Propeller	Gemfan Hurricane 4024 2-Blade
GPS/Compass	Matek M8Q-5883
Radio reciver	FrSky R9 MM-OTA inkl. T-antenne
Frame	Custom 4mm Carbonfibre
Battery	Sony VTC6 3S 3000mAh 33Wh
MAVLink WiFi telemery	ESP8266-01, with ArduPilot specific version of MAVESP8266

Full weight of drone(Vekt av drone med batteri): 226g
Estimated max flight time(Flygetid): 25-35 min

Figur 1: Radio transmitter/ RC controller: FrSky Taranis X9 Lite White 24ch ACCESS

Testplan:

Drona blir flydd manuelt mens den sender målinger til Sheep GCS over MAVLink.

Resultat:

Del 1

Drona ble flydd manuelt mens den sendte målinger til Sheep GCS over MAVLink. Den ble flydd i en høyde av 10-15m. Etter ca 200m mistet vi kontakten med drona over MAVLink. Vi avsluttet så testen.

Analyse:

Del 1

Vi mistet kontakt med rona over MAVLink da loddingen til en av ledningene til ESP8266 modulen hadde løsnet.

Oppsummering:

- Løs kobling første til tap av kontakt.

Ordforklaringer: