



Masteroppgave

Trondheim, 2016

Tom Meland Pedersen

Masteroppgave

NTNU
Norges teknisk-naturvitenskapelige universitet
Fakultet for informasjonsvitenskap, matematikk og elektroteknikk
Institutt for teknisk kybernetikk

Tom Meland Pedersen

Autonomt Ubemannet fartøy i søk og redningsoperasjoner - En Synsmodul

Trondheim, juni 2016