

Prosjektoppgave: Videreutvikling og testing av tobeinet robotprototype

Gjelder: Prosjektmøte 5, med veileder	
Møtedato: 04.03.21 Kl: 11:15-11:30 Sted: Microsoft Teams	Tilstede: Stian Olsen, Edvard Merkesvik, Kristoffer Pedersen, Lars-Erik Panengstuen, Pål Mathisen <i>Oppdragsgiver:</i> Institutt for Teknisk Kybernetikk <i>Veileder:</i> Pål Mathisen
Møteleder: Stian Olsen Referent: Kristoffer	Går til: Møtedeltakerne
Dato: 03.03.21	

Sak nr.	Emne	Ansvarlig
1	Gjennomgang av møteagenda	
2	Status <ul style="list-style-type: none"> • Begynt på case for servo. • Testing i gang. • Fått readout på IMU. • Testet eksisterende enkoder kode, fungerer enn så lenge ikke. 	
3	ROS2 på Beaglebone <ul style="list-style-type: none"> • Er ikke gunstig å oppgradere, får det ikke til å kjøre på BeagleBone. • Holder oss til ROS. 	
4	Diverse <ul style="list-style-type: none"> • Bruker robotlabben. • Lurt å komme i gang med sluttrapporten. • 2 ukers rapporter. Finnes mal. 	
5		
6		
7		