



Masteroppgave

NTNU
Norges teknisk-naturvitenskapelige
universitet
Fakultet for Informasjonsteknologi, matematikk og
elektroteknikk
Institutt for teknisk kybernetikk

Jon Martin Harstad Bakken

Styresystem for fremdrift av Shell- Eco-marathon-kjøretøy

Utvikling og test av cruise control og menneske-
maskin-interaksjon

Trondheim, Juni 2009

